Pontifícia Universidade Católica

**Documentação - Controle Fuzzy**

Última atualização: 03/04/2019

A Tabela 1 mostra a Base de Regras para o controle de velocidade de um robô. As legendas para os 'labels' estão dispostas após a Tabela.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| erroDist | dErroDist | vout |
| RRC |  | Z |
| RC | P | Z |
| RC | LP | Z |
| RC | Z | LP |
| RC | LN | LP |
| RC | N | LP |
| C | P | LP |
| C | LP | LP |
| C | Z | LP |
| C | LN | LP |
| C | N | LP |
| MC | P | Z |
| MC | LP | Z |
| MC | Z | Z |
| MC | LN | LP |
| MC | N | P |
| M | P | Z |
| M | LP | Z |
| M | Z | LP |
| M | LN | P |
| M | N | P |
| MF | P | Z |
| MF | LP | Z |
| MF | Z | LP |
| MF | LN | P |
| MF | N | VP |
| F |  | VP |
|  | LP | Z |
|  | P | Z |

Tabela 1 - Base de regras de **v**

**Legenda**

**erroDist**

RRC - Really Really Close

RC - Really Close

C - Close

MC - Medium Close

M - Medium

MF - Medium Far

F - Far

**dErroDist**

P - Positive

LP - Little Positive

Z - Zero

LN - Little Negative

N - Negative

**vout**

Z - Zero

LP - Little Positive

P - Positive

VP - Very Positive

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| erroTheta | dErroTheta | wout | Obs |
| Z |  | Z |  |
| LN | P | Z | Excluir? |
| LN | LP | Z | Excluir? |
| LN | Z | LN |  |
| LN | LN | LN |  |
| LN | N | Z |  |
| LP | P | Z | Excluir? |
| LP | LP | Z | Excluir? |
| LP | Z | LP |  |
| LP | LN | LP |  |
| LP | N | LP | Modificado |
| N | P | Z | Excluir? |
| N | LP | Z | Excluir? |
| N | Z | LN |  |
| N | LN | LN |  |
| N | N | N |  |
| P | P | Z | Excluir? |
| P | LP | Z | (Modificado)Excluir? |
| P | Z | LP |  |
| P | LN | LP |  |
| P | N | P |  |
| VN |  | VN |  |
| VN | LP | Z | Adicionado |
| VN | P | Z | Adicionado |
| VP |  | VP |  |
| VP | LP | Z | Adicionado |
| VP | P | Z | Adicionado |
|  | LP | Z |  |
|  | P | Z |  |